

الهندسة الفضائية

I. تحليلية الفضاء

1. استقامية متجهتين:

- تكون \vec{u} و \vec{v} متجهتين مستقيمتين إذا فقط إذا كانت $d_1 = d_2 = d_3 = 0$
- تكون \vec{u} و \vec{v} غير مستقيمتين إذا فقط إذا كانت $d_1 \neq 0$ أو $d_2 \neq 0$ أو $d_3 \neq 0$

$$d_3 = \begin{vmatrix} aa' \\ bb' \end{vmatrix} \text{ و } d_2 = \begin{vmatrix} cc' \\ aa' \end{vmatrix} \text{ و } d_1 = \begin{vmatrix} bb' \\ cc' \end{vmatrix}$$

d_1 و d_2 و d_3 تسمى المشتقات المستخرجة لـ \vec{u} و \vec{v}

2. استوائية ثلاث متجهات:

- \vec{u} و \vec{v} و \vec{w} مستوائية إذا تحقق محددة \vec{u} و \vec{v} و \vec{w} تساوي 0 أي $\det(\vec{u}; \vec{v}; \vec{w}) = 0$

- \vec{u} و \vec{v} و \vec{w} غير مستوائية إذا تحقق $\det(\vec{u}; \vec{v}; \vec{w}) \neq 0$

$$\det(\vec{u}; \vec{v}; \vec{w}) = a \begin{vmatrix} b'b'' \\ c'c'' \end{vmatrix} - b \begin{vmatrix} aa'' \\ cc'' \end{vmatrix} + c \begin{vmatrix} a'a'' \\ b'b'' \end{vmatrix}$$

3. المستقيم:

1- التمثيل البارامتري لمستقيم: $(D)(A; \vec{u})$ حيث $A(x_0; y_0; z_0)$ و $\vec{u}(a; b; c)$

$$\text{التمثيل} \begin{cases} x = x_0 + \alpha a \\ y = y_0 + \beta b \\ z = z_0 + \gamma c \end{cases} \quad (\alpha; \beta; \gamma) \in \mathbb{R}^3 \quad \text{أي } (\forall M(X; y; z) \in (D)) (\exists \alpha \in \mathbb{R}) \Rightarrow \overline{AM} = \alpha \vec{u}$$

البارامتري

ب- معادلتان ديكارتيتان لمستقيم

$(D)(A; \vec{u})$ حيث $A(x_0; y_0; z_0)$ و $\vec{u}(a; b; c)$ أي $\forall M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in (D)$ و \overline{AM} و \vec{u} مستقيمتان أي أن

المحددات المستخرجة المرتبطة بها منعدمت

لتحديد معادلتان ديكارتيتان لمستقيم ما نعلم الطريقة $\frac{x-x_0}{a} = \frac{y-y_0}{b} = \frac{z-z_0}{c}$



4. المستوى

ليكن $\forall M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in (P) \cdot P \left(A \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix}; \vec{u} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}; \vec{v} \begin{pmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{pmatrix} \right)$ أي أن المتجهات \vec{u} و \vec{v} و \overline{AM}

مستوائية .

أ - التمثيل البارامتري للمستوى

$$\begin{cases} x = x_0 + \alpha a + \beta a' \\ y = y_0 + \alpha b + \beta b' \\ z = z_0 + \alpha c + \beta c' \end{cases} \quad (\alpha; \beta) \in \mathbb{R}^2 \quad \left(\forall M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in P \right) \left(\exists (\alpha; \beta) \in \mathbb{R}^2 \right) \Rightarrow \overline{AM} = \alpha \vec{u} + \beta \vec{v}$$

التمثيل البارامتري للمستوى

ب معادلة ديكارتية للمستوى

لتحديد معادلة ديكارتية للمستوى نحسب المحددة $\det(\overline{AM} \vec{u} \vec{v}) = 0$

5. الأوضاع النسبية

أ- لمستقيمين

إذا كان $d_1 = d_2 = d_3 = 0$ فإن $(D) // (D')$

إذا كان $d_1 \neq 0$ أو $d_2 \neq 0$ أو $d_3 \neq 0$ فإن (D) لا يوازي (D')

ملاحظة: (D) لا يوازي $(D) \Leftarrow (D')$ و (D') متقاطعان أو غير مستوائيان . في البحث

عن التقاطع إذا كان للنظمتين المشتركة لمستقيمين حل نقول إن (D) و (D')

متقاطعان . إذا لم يكن للنظمتين حل نقول إن (D) و (D') غير مستوائيان .

ب- لمستقيم ومستوى

نعتبر $D(A; \vec{u})$ و $P(B; \vec{V}; \vec{w})$

$$(P) // (D) \Leftarrow \det(\vec{u} \vec{v} \vec{w}) = 0$$

$$(P) \Leftarrow \det(\vec{u}; \vec{v} \vec{w}) \neq 0 \text{ يخترق المستوى } (P)$$

ج- لمستويين

ليكن $P(A; \vec{u}; \vec{v})$ و $P'(B; \vec{u}'; \vec{v}')$

$$(P) // (P') \quad \det(\vec{u}; \vec{v} \vec{u}') = 0 \text{ و } \det(\vec{u} \vec{v} \vec{v}') = 0$$

$$(P) \Leftarrow \det(\vec{u} \vec{v} \vec{u}') \neq 0 \text{ أو } (S) \cap (P) = \{A\} \det(\vec{u} \vec{v} \vec{u}') \neq 0 \text{ لا يوازي } (P')$$



II. الجداء السلمي والمتجهي

تكن $\vec{u}(a;b;c)$ و $\vec{v}(a';b';c')$ متجهتين

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{pmatrix} = aa' + bb' + cc'$$
 الجداء السلمي ل \vec{u} و \vec{v} هو العدد الحقيقي

إذا كان $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ فإن \vec{u} و \vec{v} متعامدان

الجداء المتجهي ل \vec{u} و \vec{v} هو المثلوث

$$\vec{u} \wedge \vec{v} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} bb' - cc' \\ cc' - aa' \\ aa' - bb' \end{pmatrix}$$

III. المسافة

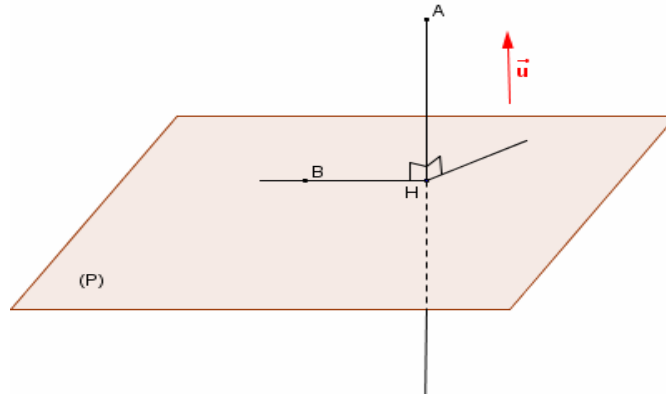
✚ المسافة بين نقطتين او المنظم

$$AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}$$

✚ المسافة بين نقطة ومستوى

$$d(A; (P)) = \frac{|ax_A + by_A + cz_A + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

مع $A(x_A; x_B; x_C)$ و $ax + by + cz + d = 0$ معادلة ديكرتية للمستوى (P)



✚ المسافة بين نقطة ومستقيم

ليكن $(D)(A; \vec{u})$ و M نقطة من المستوى . مسافة النقطة M عن المستقيم (D) هي

$$d(M; (D)) = \frac{\|\vec{AM} \wedge \vec{U}\|}{\|\vec{U}\|}$$

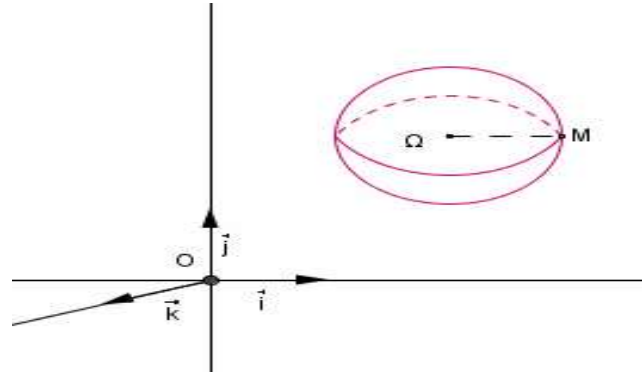


IV. الفلكة Sphere

1. معادلة ديكارتية للفلكة

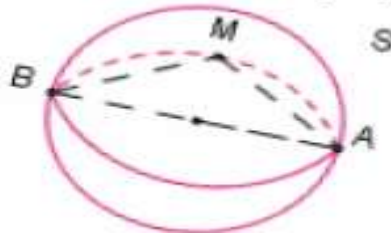
1 - معادلة ديكارتية للفلكة معرفة بالمركز $\Omega(a;b;c)$ والشعاع r هي

$$(x-a)^2 + (y-b)^2 + (z-c)^2 = r^2$$



ب - معادلة ديكارتية للفلكة معرفة بأحد أقطارها $[AB]$ لتحديد هذه المعادلة

$$\overline{AM} \cdot \overline{BM} = 0 \text{ نحسب الجداء السلمي}$$



V. الأوضاع النسبية لفلكة ومستوى

S فلكة مركزها Ω وشعاعها R و (P) مستوى معادلته الديكارتية

$$ax + by + cz + d = 0$$

لدراسة الوضع النسبي بين S و (P) نحسب مسافة المركز عن المستوى ونقارنها مع الشعاع وهناك ثلاث حالات:

أ - إذا كان $d > R$ فان $(S) \cap (P) = \emptyset$

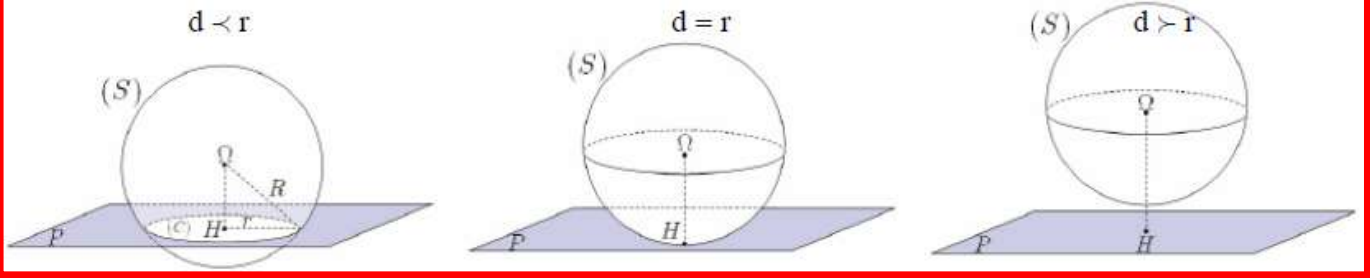
ب - إذا كان $d = R$ فان $(S) \cap (P) = \{A\}$ (ماس ل S في A)

ج - إذا كان $d < R$ فان $(S) \cap (P) = \zeta(o;r)$

(النقطة o مركز الدائرة هي المسقط العمودي لمركز الفلكة على المستوى (P) .

$$\text{لتحديد شعاع الدائرة } r \text{ (} r = \sqrt{R^2 - d^2} \text{)}$$

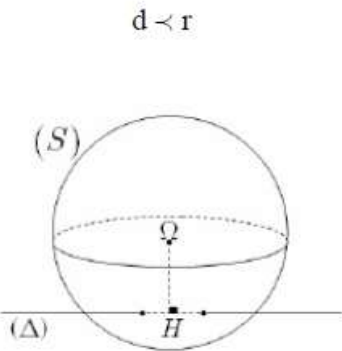




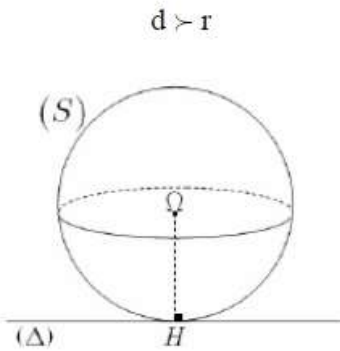
VI-الأوضاع النسبية لفلكتة ومستقيم

لدراسة الوضع النسبي بين (S) و (Δ) نحسب المسافة بين مركز الفلكتة والمستقيم ونقارنها مع الشعاع وهناك أيضا 3 حالات :

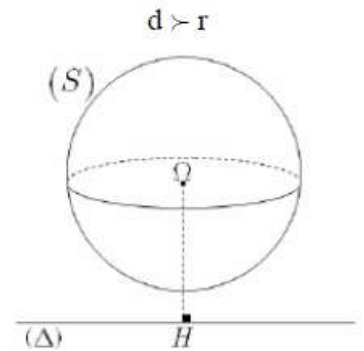
- إذا كان $d > R$ فان $(S) \cap (\Delta) = \emptyset$ (خارج الفلكتة)
- إذا كان $d = R$ فان $(S) \cap (\Delta) = \{H\}$ (مماس للفلكتة)
- إذا كان $d < R$ فان $(S) \cap (\Delta) = \{A; B\}$ (قاطع للفلكتة)



المستقيم (Δ) يخترق الفلكتة S في نقطتين مختلفتين



المستقيم (Δ) الفلكتة S يتقاطعان في النقطة H



تقاطع المستقيم (Δ) الفلكتة S هو المجموعة الفارغة

